

ДИНАМИКА ГОРИЗОНТА ПРИ СТОЛКНОВЕНИИ УЛЬТРАРЕЛЯТИВИСТСКИХ ЧАСТИЦ В МНОГОМЕРНОМ ПРОСТРАНСТВЕ

О. И. Василенко

Физический факультет МГУ

E-mail: vasilenko@depni.sinp.msu.ru

В последнее время проявляется значительный интерес к процессам образования черных дыр при столкновениях ультрарелятивистских частиц. Новый интерес к проблеме возник после предложения разрешения проблемы иерархии, основанного на введении дополнительных измерений, больших по сравнению с характерным размером слабого взаимодействия. В этом случае величина массы Планка может составить несколько ТэВ, что позволило бы обнаружить связанные с существованием дополнительных измерений эффекты в экспериментах с космическими лучами и астрофизических наблюдениях [1].

Рассмотрим две ультрарелятивистские частицы, движущиеся в пространстве Минковского с координатами $(\bar{t}, \bar{z}, \bar{x}^i)$ вдоль оси \bar{z} навстречу друг другу с нулевым прицельным параметром ($\bar{x}^i = 0$). Введем координаты светового конуса: $\bar{u} = \bar{t} - \bar{z}, \bar{v} = \bar{t} + \bar{z}$. В предельном ультрарелятивистском случае для частицы с исчезающе малой массой и фиксированной энергией μ , движущейся в направлении $+z$, метрика описывается решением для ударной волны Айчельбурга-Сексла

$$ds^2 = -d\bar{u}d\bar{v} + d\bar{x}^i{}^2 + \Phi(\bar{x}^i)\delta(\bar{u})d\bar{u}^2. \quad (1)$$

Функция Φ зависит только от поперечного радиуса $\bar{r} = \sqrt{\bar{x}^i\bar{x}^i}$ и имеет вид

$$\Phi = -2a \ln(\bar{r}) \quad \text{при } D = 4; \quad \Phi = \frac{2a^{D-3}}{(D-4)\bar{r}^{D-4}} \quad \text{при } D > 4, \quad a = \left(\frac{8\pi G_D \mu}{\Omega_{D-3}} \right)^{1/(D-3)}, \quad (2)$$

где Ω_{D-3} — объем единичной $(D-3)$ -мерной сферы и G_D — D -мерная гравитационная постоянная. Сингулярность в метрике (1) можно устранить введением новых координат (u, v, x^i)

$$\bar{u} = u, \quad \bar{v} = v + \Phi\theta(u) + \frac{u\theta(u)(\nabla\Phi)^2}{4}, \quad \bar{x}^i = x^i + \frac{u}{2}\nabla^i\Phi(x)\theta(u). \quad (3)$$

В этих координатах геодезические и их касательные непрерывны на фронте волны при $u = 0$. Метрика (1) является плоской везде, кроме фронта волны при $u = 0$. Поэтому метрику для двух ударных волн для моментов времени $\bar{t} < 0$, предшествующих столкновению, можно получить, объединив (1) с аналогичной метрикой для частицы, движущейся вдоль $\bar{v} = 0$ в направлении $-z$, и отождествив области между волнами. В координатах (3) объединенная метрика имеет вид

$$ds^2 = -du dv + \left(H_{ik}^u H_{jk}^u + H_{ik}^v H_{jk}^v - \delta_{ij} \right) dx^i dx^j, \quad (4)$$

$$H_{ij}^u = \delta_{ij} + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 \Phi(x)}{\partial x^i \partial x^j} u \theta(u), \quad H_{ij}^v = \delta_{ij} + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 \Phi(x)}{\partial x^i \partial x^j} v \theta(v). \quad (5)$$

Критерием образования черной дыры при столкновении частиц служит появление области пространства, которую не могут покинуть световые лучи. Границей этой области и является ловушечная поверхность [2,3]. Более строгое определение следующее: ловушечная поверхность T это замкнутая пространственноподобная $(D-2)$ -поверхность, такая что световые геодезические, пересекающие ее ортогонально, локально сходятся в направлении будущего. Из определения следует, что объем перенесенной $(D-2)$ -поверхности, образованной точками ортогональных к T нулевых геодезических, расположенными на равных расстояниях от T , должен уменьшаться при удалении от T .

Далее мы будем использовать следующее сечение пространства-времени: область $I - (t = z, t \leq T)$; область $II - (t = T, T \leq z \leq -T)$; область $III - (t = -z, t \leq T)$. Здесь $T \leq 0$ и столкновение частиц происходит при $(T = 0, z = 0)$.

Согласно выбранному сечению ловушечную поверхности M в области II можно определить соотношениями: $t = T = \text{const}, z = \delta f(r), \delta = \text{sgn } z$. Нулевые нормали N к этой поверхности имеют вид ($f' = df/dr, \varepsilon = \pm 1$)

$$N(\varepsilon, \delta) = [N^t, N^z, N^r, \vec{N}^\phi](\varepsilon, \delta) = \left[1, -\frac{\varepsilon \delta}{\sqrt{1+f'^2}}, \frac{\varepsilon f'}{\sqrt{1+f'^2}}, \vec{0} \right]. \quad (6)$$

Нулевая геодезическая, нормально пересекающая ловушечную поверхности в точке $(T, z_0 = f(r_0) \equiv f_0, r_0, \vec{\phi}_0)$, является прямой линией, описываемой уравнениями

$$t = T + \tau, \quad z = \delta f_0 - \tau \frac{\varepsilon \delta}{\sqrt{1+f_0'^2}}, \quad r = r_0 + \tau \frac{\varepsilon f_0'}{\sqrt{1+f_0'^2}}, \quad \vec{\phi} = \vec{\phi}_0. \quad (7)$$

Подобные геодезические переносят ловушечную поверхность M на расстояние τ . Обозначим перенесенную поверхность через $M(\varepsilon, \tau)$. Ее объем $S(\varepsilon, \tau)$ равен

$$S(\varepsilon, \tau) = \Omega_{D-3} \int r^{D-3} dl, \quad (8)$$

где dl — элемент образующей поверхности $M(\varepsilon, \tau)$ в плоскости (z, r) , который согласно (7) может быть выражен через не зависящий от τ элемент dr_0 как

$$dl = \sqrt{dr^2 + dz^2} = \sqrt{\left(\frac{dr}{dr_0}\right)^2 + \left(\frac{dz}{dr_0}\right)^2} dr_0 = \sqrt{1+f_0'^2} \left[1 + \frac{\tau \varepsilon f_0''}{(1+f_0'^2)^{3/2}} \right] dr_0. \quad (9)$$

Для малых τ выражение (8) может быть записано в форме

$$S(\varepsilon, \tau) = \Omega_{D-3} \int r_0^{D-3} \sqrt{1+f_0'^2} \left\{ 1 + \frac{\tau \varepsilon}{\sqrt{1+f_0'^2}} \left[\frac{(D-3)f_0'}{r_0} + \frac{f_0''}{1+f_0'^2} \right] + O(\tau^2) \right\} dr_0. \quad (10)$$

Согласно определению ловушечной поверхности уравнение для функции $f(r)$ можно получить из требования, чтобы для малых τ объем $S(\varepsilon, \tau)$ уменьшался при увеличении τ для обоих значений $\varepsilon = \pm 1$. Необходимым условием этого является равенство нулю линейного по τ члена в правой части соотношения (10). Интегрирование получающегося уравнения дает явную форму соотношения, описывающую внутреннюю ловушечную поверхность

$$z = \delta R \int_1^{r/R} \frac{d\rho}{\sqrt{\rho^{2(D-3)} - 1}}, \quad (11)$$

где $R = R(T)$ — радиус поверхности при $z = 0$. В случае $D = 4$ поверхность представляет собой катеноид: $r = R \cosh(z/R)$.

С точки зрения наблюдателя во внешних областях ($|z| > -t$) столкновение происходит при

$$\bar{u} = +0, \quad \bar{v} = +0. \quad (12)$$

Поскольку метрика в этих областях минковская и задача аксиально симметрична, то нулевые геодезические ортогональные плоскости (12) являются параллельными прямыми, имеющими нулевое схождение. Таким образом, плоскость (12) удовлетворяет условиям, предъявляемым к ловушечной поверхности, и уравнения (12) можно рассматривать, как соотношения, определяющие ее вид на фронтах, т.е. в областях I и III . В новых координатах (u, v, r, ϕ^k) уравнения ловушечной поверхности в области I с нулевыми нормальными $n = [n^u, n^v, n^r, n^\phi]$ согласно (3), (12) принимает вид

$$u = +0, \quad v + \Phi(r) - \Phi(r_c) = 0, \quad (13)$$

$$n_1 = [0, 1, 0, \vec{0}], \quad n_2 = \left[\left(\frac{r}{a} \right)^{D-3}, \left(\frac{a}{r} \right)^{D-3}, 1, \vec{0} \right].$$

Аналогично описывается ловушечная поверхность в области III

$$v = +0, \quad u + \Phi(r) - \Phi(r_c) = 0, \quad (14)$$

$$n_3 = [1, 0, 0, \vec{0}], \quad n_4 = \left[\left(\frac{a}{r} \right)^{D-3}, \left(\frac{r}{a} \right)^{D-3}, 1, \vec{0} \right].$$

Гладкость перехода от (13) к (14) обеспечивается при выполнении в момент столкновения $u = v = 0$ равенства $n_2 = n_4$. Это условие определяет радиус r_c ловушечной поверхности в момент столкновения $r_c \equiv r_b(T=0) = a$. Требуя непрерывности ловушечной поверхности на границе областей I и II и принимая во внимание (13) и (11), получаем уравнения для $R(T)$ и радиуса ловушечной поверхности на границе $r_b(T)$

$$T = \frac{1}{2} [\Phi(a) - \Phi(r_b)] = -R \int_1^{r_b/R} \frac{d\rho}{\sqrt{\rho^{2(D-3)} - 1}}. \quad (15)$$

Такие же соотношения получаются при рассмотрении границы областей II и III .

Зависимости R от T для $D = 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10$ показаны на рис.1.

Ловушечная поверхность появляется в момент времени $t = T_{min}$, когда $r_b = r_b(T_{min})$. Далее r_b увеличивается с ростом T и достигает своего максимального значения a к моменту столкновения $T = 0$ (рис.2). Зависимости T_{min} , $R(T_{min})$ и $r_b(T_{min})$ от D представлены в таблице.

D	T_{min} / a	R_{min} / a	$r_b(T_{min}) / a$
4	-0.43	0.36	0.65
5	-0.32	0.47	0.76
6	-0.26	0.54	0.81
7	-0.22	0.60	0.85
8	-0.19	0.64	0.87
9	-0.17	0.67	0.89
10	-0.15	0.69	0.90

Литература

1. S. B.Giddings , arXiv:0709.1107 [hep-ph]; P.Kanti, arXiv:0802.2218 [hep-th].
2. D.M.Eardley and S. B. Giddings, Phys.Rev. D, **66** (2002) 044011
3. О.И.Василенко // Вестник МГУ. Серия 3. Физика. Астрономия. 2004, № 4, С. 42–45;
O.I.Vasilenko// Class. Quantum Grav. 25 (2008) 175021

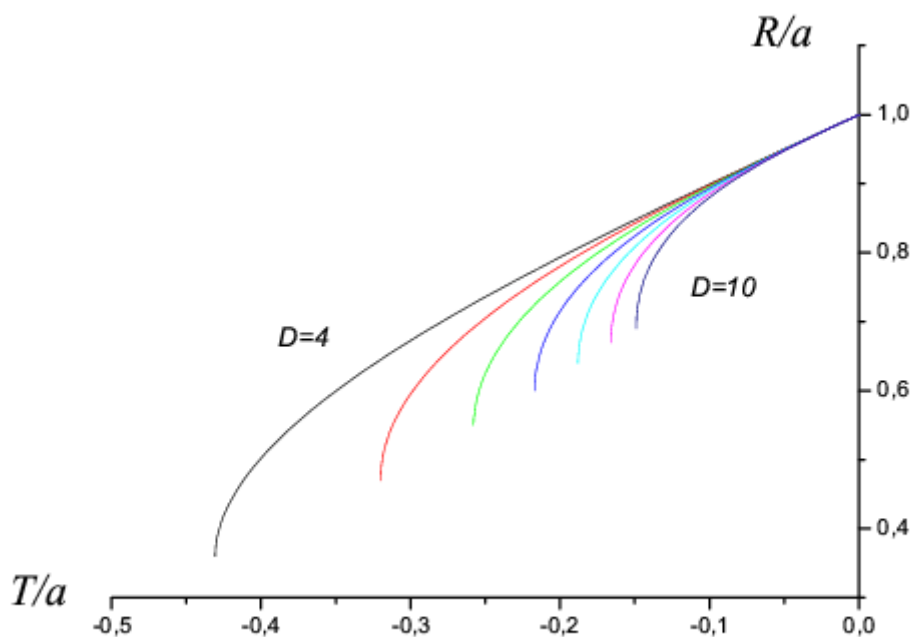


Рис. 1. Зависимости R от T для $D = 4, \dots, 10$.

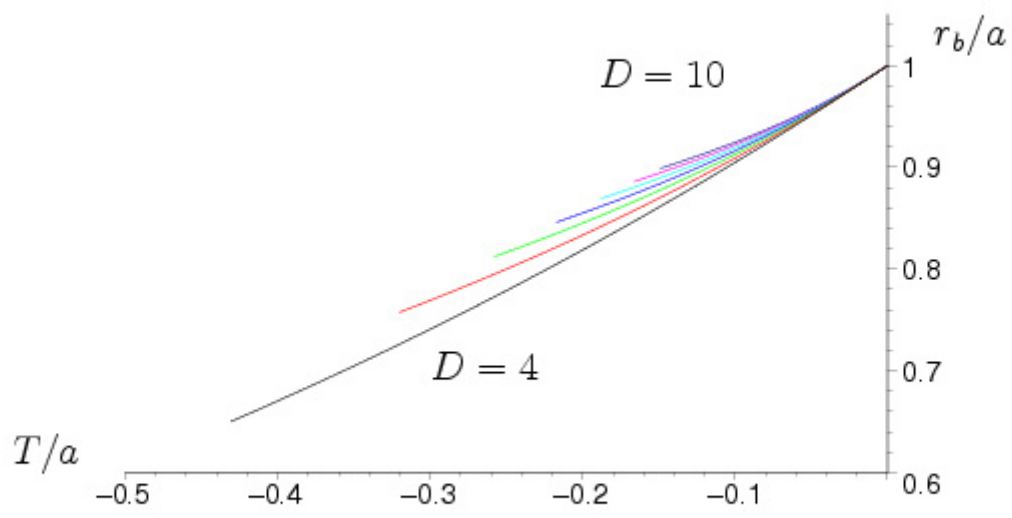


Рис. 2. Зависимости r_b от T для $D = 4, \dots, 10$.